

周报

一、本周工作

- 1、彻底搞清了 map-matching
- 2、参加了博览会，了解了交通领域的实际应用，搞清了 map-matching 或者说高精度定位问题的应用前景
- 3、听一群交通领域的大牛，收获了他们看待问题的观点

二、目前的不足

- 1、我感觉目前还有很多余力没有发挥出来
- 2、参加了浙大年会，觉得他们都很厉害，我需要加把劲，不能落后太多
- 3、另一个心态问题，还是不够自信，不敢错，不过参加了年会发现，反正也没有更差的表现了，那尽力去发挥即可
- 4、对时间的管理不够精细
- 5、我没有更加主动的探寻问题
- 6、按照我自己的节奏来走，感觉来动这里还不如我之前在合肥的效率，那必然是我个人的问题，进一步深化调整

三、论文

本周论文方面的工作，主要是看轨迹预测方面的文章和之前 Map-Matching 的文章，提取一个综合性的认知。经过一周的努力，map-matching 问题基本弄清楚了，感觉可以寻找方法方面的文献了

《IF-Matching: Towards Accurate Map-Matching with Information Fusion》

一种由 HMM 获得灵感的 MapMatchin 方法，很多 MM 方面的工作都从该文中得出

《Capturing the uncertainty of moving object representations,” in Proc. 6th Int. Conf. Advances Spatial Databases》

形式化地定义了 Map-Matching 问题

《Evaluating the performance of map matching algorithms for navigation systems: an empirical study》

搞清楚了基于点到点的 Map-Matching 方法和点到弧方法的区别，具体区别我打算做个总结性的 ppt

《Current map-matching algorithms for transport applications: State-of-the art and future research directions》

搞懂了

《An Integrated Approach to Maneuver-Based Trajectory Prediction and Criticality Assessment in Arbitrary Road Environments》

通过阅读本文，对比 map-matching 的文章，发现了 map-matching 方法与轨迹预测的异同

四、本周工作时间

星期	工作时间	内容	时长 (h)
周一至周四	9:10-21:30	Map-Matching	4X10=40
周五	8:00-15:00	交通博览会	7
	18:00-21:00	map-matching 问题	3

周六	10-11:30	工作	1.5
	14:00-18:30	交通博览会	4.5
周日	10:00-17:00	总结 map-matching 的知识	7
合计			63